

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЙ ЭЛЕКТРОПНЕВМАТИЧЕСКИЙ ПОЗИЦИОНЕР

Интеллектуальный электропневмопозиционер создан на базе микропроцессора и служит для управления ходом плунжера. Управление может осуществляться посредством внешней связи. Позиционер способен быстро и точно скорректировать работу плунжера с помощью автоматического алгоритма управления и встроенной технологии PWM (Широтно-импульсной модуляции), осуществляя регулировку расхода потока на линии.

Технические характеристики

Максимальное давление воздуха, P_{max}	7 бар
Присоединение подачи воздуха	G ¼"
Напряжение питания	24 В DC
Температура окружающей среды	От 0 до 55 °С
Входная мощность	5 Вт
Входное сопротивление для сигнала позиционирования	240 Ом при 0/4 — 20 мА 21 кОм при 0 — 5/10 В
Входное сопротивление для технологического сигнала	240 Ом
Выходной аналоговый сигнал	Максимальная нагрузка 560 Ом при 0/4–20 мА Максимальное напряжение 10 мА при 0/5–10 В
Ход	5–50 мм
Максимальное напряжение выходного бинарного сигнала	50 мА
Бинарный входной сигнал	0–3 В при значении «0» 15–30 В при значении «1»
Материал корпуса	Полиамид
Степень защиты по ГОСТ 14254-96	IP65

